

Messungen an passiven Vierpolen

Set: <u>3.08</u> Studienrichtung: <u>KMT</u> Teilnehmer: <u>Michael, Goldbach</u> <u>Sören, Döttinger</u>	Testat: Verantwortlicher: <u>Niebel</u> Datum: <u>10.01.2011</u> <u>28.6.11 Mhl</u> <div style="text-align: right;">Unterschrift</div>
--	---

1 Theoretische Grundlagen

1.1 Problemstellung

Die Vierpoltheorie (Theorie der Vierpole) ist ohne die Kenntnis ihrer Eigenschaften schwer möglich ist. Bei einer Vielzahl von zwischen zwei Anschlüssen enthalten, erforderlich. Die Vierpoltheorie bildet die Grundlage für die Darstellung eines einwandfrei und einheitlicher Weise durch unterschiedlicher Kenngrößen Übertragungsmaße, als Ausgangswiderstände den Abschlußverhältnis. Die Aufgaben der Vierpoltheorie sind:

Bitte beachten

2.1 a) b) c)

2.2 - 2. Bsp. d.

3.1 - Hilfswiderstand

3.3 - R_1, R_2, R_3

EINGEGANGEN

13. JAN. 2011

Ered.

1. Aufstellen von Kenngrößen, die unabhängig sind

2. Klärung des Zusammenhanges zwischen den Kenngrößen und den Aufbauelementen sowie den allgemeinen Eigenschaften des Vierpols

3. Experimentelle Ermittlung der Kenngrößen durch äußere Messung am Vierpol.

4. Aufzeigen von Möglichkeiten des Überganges von einem Kenngrößensystem des Vierpols in ein anderes.

Das Prinzipschaltbild eines Vierpols zeigt die nebenstehende Abbildung. (Bild 1)

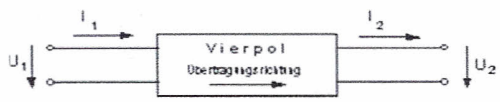


Bild 1

1.2 Einteilung der Vierpole

Die Vierpole können hinsichtlich unterschiedlicher Kriterien eingeteilt werden, z.B. in :

- aktive und passive Vierpole
- lineare und nichtlineare Vierpole
- symmetrische und unsymmetrische Vierpole

Vierpole können beliebig kompliziert aufgebaut sein. Werden sie für eine bestimmte Aufgabe konzipiert und berechnet. So wird die Anzahl der Schaltelemente minimiert. Folgende Grundschaltungen sind üblich :

- a) Stern- oder T-Schaltung
- b) überbrückte T-Schaltung
- c) Dreieck oder - π -Schaltung
- d) Brücken- oder X-Schaltung

1.3 Grundgleichungen des linearen Vierpols

Zur Beschreibung der Übertragungseigenschaften eines Vierpols benötigt man i.a. zwei Gleichungen, welche die Spannungen und Ströme am Eing- und Ausgang des Vierpols miteinander verknüpfen. Die auftretenden Proportionalitätsfaktoren werden Vierpolparameter genannt.

Für die T - Schaltung (siehe Bild 2) ergeben sich mittels der Kirchhoffschen Sätze :

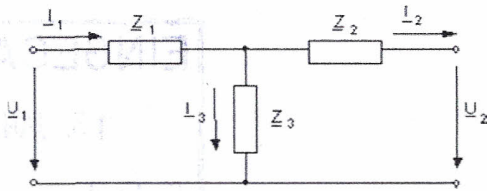


Bild 2

$$\begin{aligned} I_1 &= I_2 + I_3 \\ U_1 &= I_1 \cdot Z_1 + I_3 \cdot Z_3 \\ U_2 &= -I_2 \cdot Z_2 + I_3 \cdot Z_3 \end{aligned} \quad (\text{Gl 1})$$

folgende Vierpolgleichungen :

$$\begin{aligned} U_1 &= \underline{A} \cdot U_2 + \underline{B} \cdot I_2 \\ I_1 &= \underline{C} \cdot U_2 + \underline{D} \cdot I_2 \end{aligned} \quad (\text{Gl 2}) \quad \text{mit :} \quad \begin{aligned} \underline{A} &= 1 + \frac{Z_1}{Z_3} & \underline{B} &= Z_1 + Z_2 + \frac{Z_1 \cdot Z_2}{Z_3} \\ \underline{C} &= \frac{1}{Z_3} & \underline{D} &= 1 + \frac{Z_2}{Z_3} \end{aligned} \quad (\text{Gl 3})$$

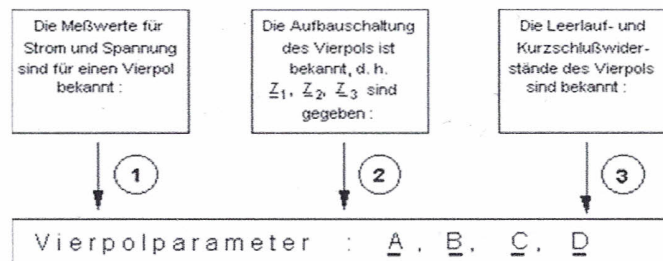
Die Parameter A, B, C und D heißen „Kettenparameter“. Neben diesen Parametern sind auch noch folgende üblich :

- Z - Parameter
- Y - Parameter
- h - Parameter

1.4 Die Kettenparameter des Vierpols

Die Kettenparameter sind aufgrund der Linearität des Vierpols spannungs- und stromunabhängig, verändern sich jedoch häufig mit der Frequenz.

Da mittels der Vierpoltheorie die Übertragungseigenschaften (Übertragungsmaß g und Wellenwiderstand Z_w) eines Vierpols ermittelt werden können, bieten sich je nach Problemstellung drei Arbeitsmethoden zur Ermittlung der Kettenparameter an :



1.4.1 Aus dem Gleichungssystem Gl. 2 folgen die Meßbedingungen zur Ermittlung der Kettenparameter aus Kurzschluß- und Leerlaufmessungen :

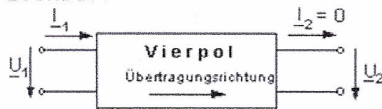
$I_2 = 0$ Realisierung Leerlauf am Ausgang des Vierpols
 $U_2 = 0$ Realisierung Kurzschluß am Ausgang des Vierpols

$$\begin{aligned} \underline{A} &= \frac{U_1}{U_2} \text{ bei } I_2 = 0 & \underline{B} &= \frac{U_1}{I_2} \text{ bei } U_2 = 0 \\ \underline{C} &= \frac{I_1}{U_2} \text{ bei } I_2 = 0 & \underline{D} &= \frac{I_1}{I_2} \text{ bei } U_2 = 0 \end{aligned} \quad (\text{Gl. 4})$$

1.4.2 Sind die Aufbauwiderstände Z_1, Z_2, Z_3 des Vierpols bekannt, so können die Kettenparameter z.B. mittels des Gleichungssystems Gl. 3 bestimmt werden.

1.4.3 Bestimmt man die Eingangs- und Ausgangswiderstände des Vierpols bei Leerlauf und Kurzschluß, so ergibt sich folgender Zusammenhang mit den Kettenparametern :

1.4.3.1 Leerlauf :

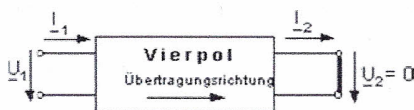


$$\underline{W}_{1L} = \frac{U_1}{I_1} \text{ bei } I_2 = 0$$



$$\underline{W}_{2L} = \frac{U_2}{-I_2} \text{ bei } -I_1 = 0$$

1.4.3.2 Kurzschluß :



$$\underline{W}_{1K} = \frac{U_1}{I_1} \text{ bei } U_2 = 0$$



$$\underline{W}_{2K} = \frac{U_2}{-I_2} \text{ bei } U_1 = 0$$

1.4.3.3 Zusammenhang mit den Kettenparametern :

$$\underline{W}_{1L} = \frac{A}{C} \quad \underline{W}_{2L} = \frac{D}{C} \quad \underline{W}_{1K} = \frac{B}{D} \quad \underline{W}_{2K} = \frac{B}{A} \quad (\text{Gl. 5})$$

Unter Berücksichtigung der Beziehung $AD - BC = 1$ können die Kettenparameter wie folgt aus den Leerlauf- und Kurzschlußwiderständen bestimmt werden :

$$\begin{aligned} A &= \frac{\underline{W}_{1L}}{\sqrt{\underline{W}_{2L} \cdot (\underline{W}_{1L} - \underline{W}_{1K})}} & B &= \underline{W}_{1K} \cdot \sqrt{\frac{\underline{W}_{2L}}{\underline{W}_{1L} - \underline{W}_{1K}}} \\ C &= \frac{1}{\sqrt{\underline{W}_{2L} \cdot (\underline{W}_{1L} - \underline{W}_{1K})}} & D &= \sqrt{\frac{\underline{W}_{2L}}{\underline{W}_{1L} - \underline{W}_{1K}}} \end{aligned} \quad (\text{Gl. 6})$$

1.5 Einführung des Übertragungsmaßes g und des Wellenwiderstandes

In der Leitungstheorie haben sich das Übertragungsmaß $g = a + jb$ und der Wellenwiderstand Z_W als die Größen erwiesen, welche sich am besten zur Charakterisierung der Übertragungseigenschaften von Fernleitungen eignen. Mit ihnen können in übersichtlicher Weise der Spannungs- und Stromverlauf sowie die sonstigen Eigenschaften einer Leitung beschrieben werden. Da Vierpole ihre stärkste Anwendung innerhalb der Nachrichtenübertragungstechnik auf Leitungen gefunden haben, liegt es nahe, zwecks Vereinheitlichung

der Beschreibung zu versuchen, die Vierpolkonstanten A, B und C und D durch Größen zu ersetzen, welche eine den Leitungskonstanten g und Z ähnliche Bedeutung haben. Für eine Leitung mit der Länge l nehmen die aus der Leitungstheorie stammenden Übertragungsgleichungen folgende Form an:

$$\begin{aligned} \underline{U}_1 &= \underline{U}_2 \cdot \cosh(g) + \underline{Z}_W \cdot \sinh(g) \\ \underline{I}_1 &= \underline{U}_2 \cdot \frac{\sinh(g)}{\underline{Z}_W} + \underline{I}_2 \cdot \cosh(g) \end{aligned} \quad (\text{Gl. 7})$$

Vergleicht man dieses Gleichungssystem mit Gl.2, so stellt man fest, daß für den Fall eines symmetrischen Vierpols gilt:

$$\underline{A} = \cosh(g) \quad \underline{B} = \underline{Z}_W \cdot \sinh(g) \quad \underline{C} = \frac{\sinh(g)}{\underline{Z}_W}$$

bzw.: $g = \text{arcosh}(\underline{A}) \quad \text{und} \quad \underline{Z}_W = \sqrt{\frac{\underline{B}}{\underline{C}}}$

1.6 Einführung des Reflexionsfaktors

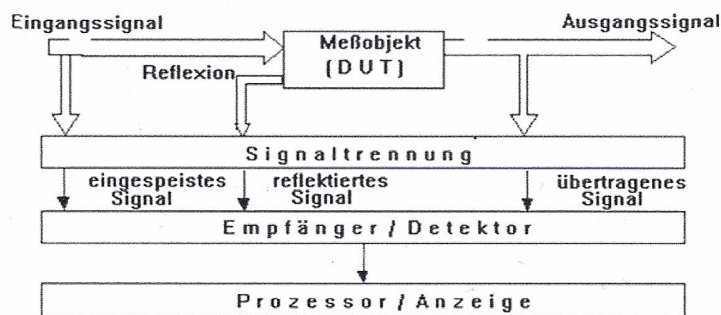
Wird eine HF-Leitung mit einem Widerstand abgeschlossen welcher nach Betrag und Phase gleich dem Wellenwiderstand der Leitung ist, so bildet sich ein Wellenfeld wie längs einer unendlich langen Leitung aus, d.h. es existiert nur eine vom Generator zur Last sich fortpropfzende Welle. Es gibt keine reflektierte Welle. Ist dagegen der Abschlußwiderstand $\underline{Z}_A \neq \underline{Z}_W$, so entsteht am Leitungsende eine reflektierte Welle. Der Reflexionsfaktor \underline{r} - oftmals auch mit Γ bezeichnet - läßt sich berechnen aus:

$$\underline{r} = \frac{\underline{Z}_A - \underline{Z}_W}{\underline{Z}_A + \underline{Z}_W} \quad (\text{Gl. 8})$$

Aus dieser Gesetzmäßigkeit läßt sich leicht ein meßtechnisches Verfahren zur Bestimmung unbekannter komplexer Widerstände ableiten welches sowohl im Hoch- als auch im Höchstfrequenzbereich geeignet ist. Unter Annahme eines bekannten reellen Wellenwiderstandes \underline{Z}_W der Meßanordnung (z.B. $\underline{Z}_W = 50 \Omega$) kann über eine Messung des Reflexionsfaktors der unbekannte komplexe Widerstand $\underline{Z}_X = \underline{Z}_A$ bestimmt werden:

$$\underline{Z}_X = \underline{Z}_W \cdot \frac{1 + \underline{r}}{1 - \underline{r}} \quad (\text{Gl. 9})$$

Meßgeräte die sowohl Reflexionsmessungen an Zwei- und Vierpolen als auch die Messung der Übertragungseigenschaften (an Netzwerken und Vierpolen) gestatten, heißen Netzwerkanalysatoren. Das Blockschaltbild eines derartigen Netzwerkanalysators ist im folgenden Bild dargestellt.



Aufbau eines kompletten Netzwerkanalysators

Zur Messung werden am Netzwerkanalysator die Betriebsarten „Reflexion“ oder „Transmission“ (Übertragung) eingestellt; nach der rechentechnischen Auswertung liefert der Netzwerkanalysator dann die Ergebnisse in der geeigneten Darstellung der Meßwerte (Kartesische Koordinaten, Polarkoordinaten, Smith-Diagramm).

2 Versuchsvorbereitung

Aufgabe 2.1 :

Welche Unterscheidungsmerkmale besitzen

- aktive und passive Vierpole,
- lineare und nichtlineare Vierpole,
- symmetrische und unsymmetrische Vierpole ?

Aufgabe 2.2 :

Nennen Sie drei Anwendungsfälle für praktisch vorkommende Vierpole !
Skizzieren Sie die Grundstruktur der Innenschaltung des Vierpols !

Aufgabe 2.3 :

Leiten Sie das Gleichungssystem Gls.3 mittels Gls.1 und Gls.2 her !

Aufgabe 2.4 :

Bestimmen Sie die Y- und Z- Parameter für einen Vierpol in T-Form !
(Hinweis : Z_1 , Z_2 , Z_3 , sind bekannt !)

Aufgabe 2.5 :

Welche Vereinfachungen ergeben sich für das Gleichungssystem Gls.6, wenn der Vierpol symmetrisch ist ?

Aufgabe 2.6 :

Bestimmen Sie die Z-Parameter aus den Kettenparametern !

Aufgabe 2.7 :

Die Messung der Leerlauf- und Kurzschlußwiderstände eines unbekanntem Vierpols ergab, unabhängig von der Frequenz, von beiden Seiten aus die gleichen Werte, nämlich :

$$\underline{W}_{1L} = \underline{W}_{2L} = 90 \Omega \quad \text{und} \quad \underline{W}_{1K} = \underline{W}_{2K} = 80 \Omega$$

- Wie sieht die diesem unbekanntem Vierpol gleichwertige T-Ersatzschaltung aus ?
- Bestimmen Sie aus den obigen Angaben die Kettenparameter des Vierpols !
- Rechnen Sie die Kettenparameter in die Z-Parameter des unbekanntem Vierpols um !

Aufgabe 2.8 :

Was versteht man unter Übertragungsmaß \underline{g} und Wellenwiderstand \underline{Z}_W ?
Für welches Gebiet der Nachrichtentechnik sind diese Kenngrößen besonders wichtig ?

3 Versuchsdurchführung und Auswertung

Aufgabe 3.1 :

Untersuchen Sie meßtechnisch durch Bestimmung der Leerlauf- und Kurzschlußwiderstände, ob der zu untersuchende Vierpol symmetrisch ist !
Welche Schlußfolgerungen können Sie für die folgenden Messungen ziehen, falls dies der Fall ist ?

Hinweis : Die Messungen (Betrag und Phase) sind mittels Oszilloskop durchzuführen !
Strommessungen sind indirekt über den eingetragenen Meßwiderstand vorzunehmen !

Aufgabe 3.2 :

Ermitteln Sie für das Versuchsobjekt die komplexen Leerlauf- und Kurzschlußwiderstände (Angabe in der Exponentialform und arithmetischen Form) bei zwei verschiedenen Frequenzen.
Folgende Richtwerte sind günstig:

Vierpol 1 und Vierpol 4 : 1 kHz ; 100 kHz

Vierpol 2 und Vierpol 5 : 1 kHz ; 10 kHz
Vierpol 3 und Vierpol 6 : 0,5 kHz ; 5 kHz

Hinweis : Stellen Sie die Amplitude der Eingangsspannung so ein, daß die Spannung über dem Meßwiderstand möglichst unverzerrt ist !

Aufgabe 3.3. :

Bestimmen Sie für den vorgegebenen Vierpol die komplexen Aufbauwiderstände für die T-Form !
Ermitteln Sie daraus die entsprechenden Bauelemente und geben Sie das Schaltbild des Vierpols (T-Schaltung) an !

Hinweis : Zur Bestimmung der Aufbauwiderstände ist es günstig, den Zusammenhang zwischen Bild 2, Gleichung 3 und Gleichung 6 zu betrachten.

Aufgabe 3.4 :

Kontrollieren Sie (soweit dies möglich ist) mit der RLC-Meßbrücke die Richtigkeit Ihres Meßergebnisses !

Aufgabe 3.5 :

Bestimmen Sie die Parameter des Vierpols in der Kettenform und in der Widerstandform !

Versuchsvorbereitung

2.1.

a) Ein Vierpol ist passiv, wenn er keine Energie zuführt. (In diesem Fall ist die Impedanzmatrix Z beziehungsweise Admittanzmatrix Y stets symmetrisch.)

b) Lineare Vierpole sind Schaltungen mit strom- und spannungsunabhängigen ohmschen Widerständen, Induktivitäten und Kapazitäten usw., deren Kennlinie in Bereichen linear angenommen werden. **Wichtig!** Es gibt noch mehr lineare VP!

c) Ein Vierpol heißt symmetrisch, wenn bei Vertauschung von Ein- und Ausgang die Quelle die gleiche Belastung erfährt wie vorher. Dazu ist nicht unbedingt eine symmetrische Vierpolstruktur erforderlich, umgekehrt sind jedoch symmetrische Strukturen stets symmetrische Vierpole.

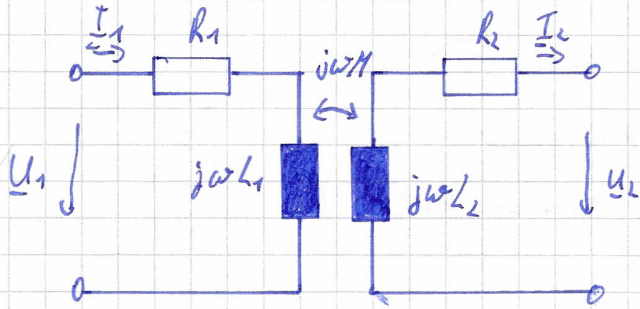
Rechtlich nicht! Was ist mit den anderen Eigenschaften?

***)** Beschreiben Sie doch das Verhalten mit den von außen zugänglichen Größen! Was in einem VP drinsteht, ist oft nicht bekannt!

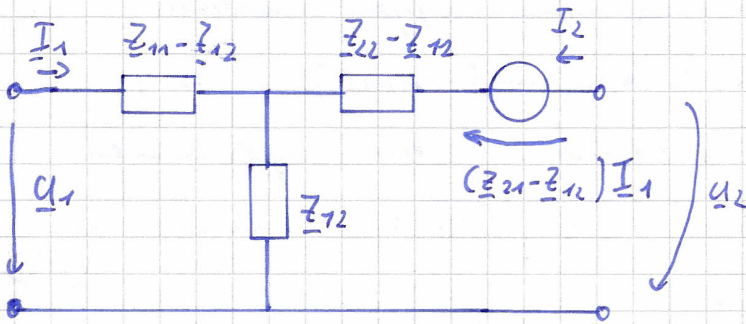
2.2.

1. Beispiel

(Transformator)



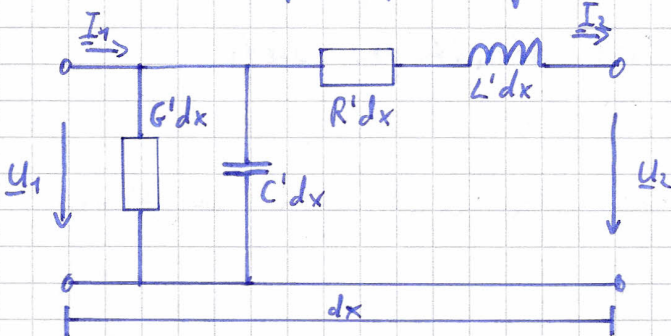
Ersatzschaltung in T-Form:



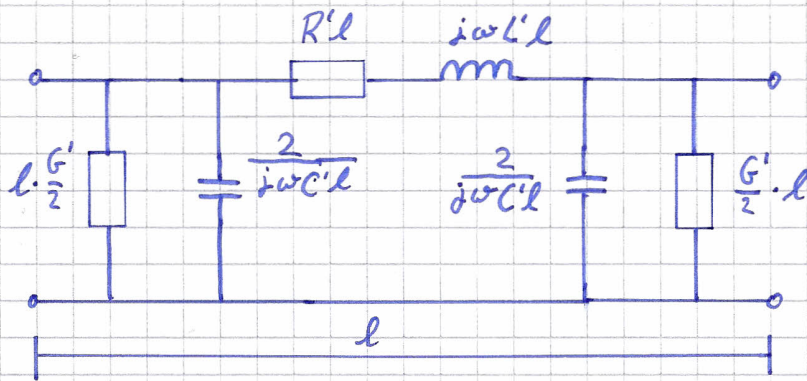
2. Beispiel

(Leitung)

Ersatzschaltung auf kleinen Zill
keine Leistungsbeziehung



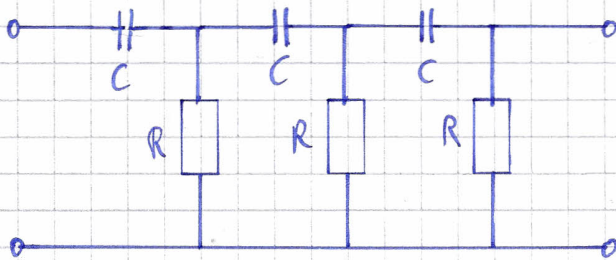
als π -Schaltung:



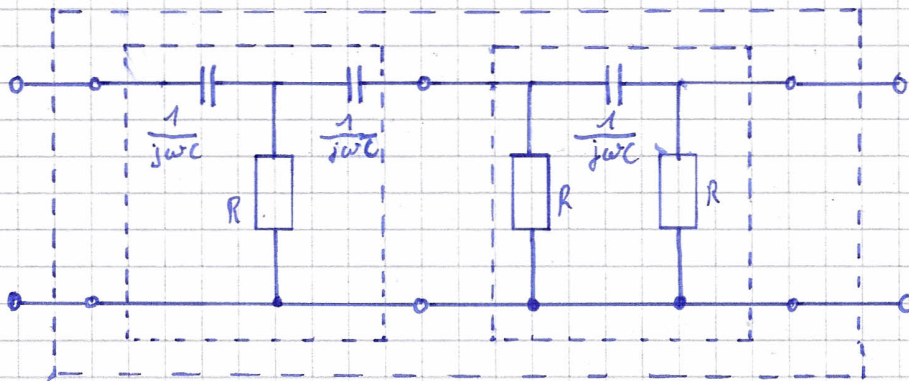
Gibt nicht
die Eigenschaften
der Leitung
weiter

3. Beispiel

(Phasenschieberkette)



als Ketten-schaltung eines T-Vierpols und eines π -Vierpols:



2.3.

(I) $\underline{I}_1 = \underline{I}_2 + \underline{I}_3$

(II) $\underline{U}_1 = \underline{I}_1 \underline{z}_1 + \underline{I}_3 \underline{z}_3$

(III) $\underline{U}_2 = -\underline{I}_2 \underline{z}_2 + \underline{I}_3 \underline{z}_3$

(IV) $\underline{U}_1 = \underline{A} \underline{U}_2 + \underline{B} \underline{I}_2$

(V) $\underline{U}_2 = (\underline{I}_1 - \underline{D} \underline{I}_2) \begin{pmatrix} \underline{A} \\ \underline{C} \end{pmatrix} \quad \underline{I}_1 = \underline{C} \underline{U}_2 + \underline{D} \underline{I}_2$

(I) in (II)

(VI) $\underline{U}_1 = (\underline{I}_2 + \underline{I}_3) \underline{z}_1 + \underline{I}_3 \underline{z}_3 = \underline{I}_2 (\underline{z}_1) + \underline{I}_3 (\underline{z}_1 + \underline{z}_3)$

(III) in (IV)

$$\underline{U}_1 = -\underline{A} \underline{I}_2 \underline{z}_2 + \underline{A} \underline{I}_3 \underline{z}_3 + \underline{B} \underline{I}_2$$

(VII) $\underline{U}_1 = \underline{I}_2 (\underline{B} - \underline{A} \underline{z}_2) + \underline{I}_3 (\underline{A} \underline{z}_3)$

Koeffizientenvergleich (VI) (VII)

$$\underline{I}_2 \Rightarrow \underline{B} - \underline{A} \underline{z}_2 = \underline{z}_1$$

$$\underline{I}_3 \Rightarrow \underline{A} \underline{z}_3 = \underline{z}_1 + \underline{z}_3 \quad \leadsto \underline{A} = \frac{\underline{z}_1 + \underline{z}_3}{\underline{z}_3} = 1 + \frac{\underline{z}_1}{\underline{z}_3} = \underline{A} \quad \checkmark$$

$$\underline{B} = \underline{z}_1 + \underline{z}_2 \left(\frac{\underline{z}_1 + \underline{z}_3}{\underline{z}_3} \right) = \underline{z}_1 + \frac{\underline{z}_1 \underline{z}_2 + \underline{z}_2 \underline{z}_3}{\underline{z}_3} = \underline{z}_1 + \underline{z}_2 + \frac{\underline{z}_1 \underline{z}_2}{\underline{z}_3} = \underline{B} \quad \checkmark$$

(III) in (V)

$$\underline{I}_1 = -\underline{I}_2 \underline{C} \underline{z}_2 + \underline{I}_3 \underline{C} \underline{z}_3 + \underline{D} \underline{I}_2$$

(VIII) $\underline{I}_1 = \underline{I}_2 (-\underline{C} \underline{z}_2 + \underline{D}) + \underline{I}_3 (\underline{C} \underline{z}_3)$

Koeffizientenvergleich (I) (VIII)

$$\underline{C} \underline{z}_3 = 1 \quad \underline{C} = \frac{1}{\underline{z}_3} \quad \checkmark$$

$$\underline{D} - \underline{C} \underline{z}_2 = 1 \quad \underline{D} = 1 + \frac{\underline{z}_2}{\underline{z}_3} \quad \checkmark$$

2.4.

Z-Parameter

$$\textcircled{I} \quad \underline{u}_1 = \underline{z}_{11} \underline{i}_1 + \underline{z}_{12} \underline{i}_2$$

$$\textcircled{II} \quad \underline{u}_2 = \underline{z}_{21} \underline{i}_1 + \underline{z}_{22} \underline{i}_2$$

$$\textcircled{III} \quad \underline{i}_1 = \underline{i}_2 + \underline{i}_3$$

$$\textcircled{IV} \quad \underline{u}_1 = \underline{i}_1 \underline{z}_1 + \underline{i}_3 \underline{z}_3$$

$$\textcircled{V} \quad \underline{u}_2 = -\underline{i}_2 \underline{z}_2 + \underline{i}_3 \underline{z}_3$$

$$\text{ans } \textcircled{I} \quad \underline{z}_{11} = \frac{\underline{u}_1}{\underline{i}_1} \Big|_{\underline{i}_2=0} \Rightarrow \text{ans } \textcircled{III} \quad \underline{i}_3 = \underline{i}_1 \Big|_{\underline{i}_2=0}$$

$$\Rightarrow \text{ans } \textcircled{IV} \quad \underline{u}_1 = \underline{i}_1 \underline{z}_1 + \underline{i}_1 \underline{z}_3 \Big|_{\underline{i}_3=\underline{i}_1}$$

$$\underline{u}_1 = \underline{i}_1 (\underline{z}_1 + \underline{z}_3) \Big|_{\underline{i}_1} \Rightarrow \frac{\underline{u}_1}{\underline{i}_1} = \underline{z}_1 + \underline{z}_3$$

$$\underline{z}_{11} = \underline{z}_1 + \underline{z}_3 \quad \checkmark$$

$$\text{ans } \textcircled{II} \quad \underline{z}_{12} = \frac{\underline{u}_1}{\underline{i}_2} \Big|_{\underline{i}_1=0} \Rightarrow \text{ans } \textcircled{III} \quad \underline{i}_3 = -\underline{i}_2 \Big|_{\underline{i}_1=0}$$

$$\Rightarrow \text{ans } \textcircled{V} \quad \underline{u}_1 = 0 \cdot \underline{i}_2 + (-\underline{i}_2) \cdot \underline{z}_3$$

$$\frac{\underline{u}_1}{\underline{i}_2} = -\underline{z}_3$$

$$\underline{z}_{12} = -\underline{z}_3 \quad \checkmark$$

$$\text{ans } \textcircled{II} \quad \underline{z}_{21} = \frac{\underline{u}_2}{\underline{i}_1} \Big|_{\underline{i}_2=0} \Rightarrow \text{ans } \textcircled{III} \quad \underline{i}_3 = \underline{i}_1 \Big|_{\underline{i}_2=0}$$

$$\Rightarrow \text{ans } \textcircled{V} \quad \underline{u}_2 = 0 \cdot \underline{i}_1 + \underline{i}_1 \underline{z}_3$$

$$\frac{\underline{u}_2}{\underline{i}_1} = \underline{z}_3$$

$$\underline{z}_{21} = \underline{z}_3 \quad \checkmark$$

$$\text{ans } \textcircled{\text{II}} \quad \left. \begin{aligned} \underline{z}_{22} &= \frac{U_2}{I_2} \\ I_1 &= 0 \end{aligned} \right\} \Rightarrow$$

$$\text{ans } \textcircled{\text{III}} \quad I_3 = -I_2$$

$$\text{ans } \textcircled{\text{IV}} \quad U_2 = -I_2 \underline{z}_2 - I_2 \underline{z}_3$$

$$\frac{U_2}{I_2} = -\underline{z}_2 - \underline{z}_3$$

$$\underline{z}_{22} = -\underline{z}_2 - \underline{z}_3 \quad \checkmark$$

$$\underline{z}_T = \begin{bmatrix} \underline{z}_{11} & \underline{z}_{12} \\ \underline{z}_{21} & \underline{z}_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \underline{z}_1 + \underline{z}_3 & -\underline{z}_3 \\ \underline{z}_3 & -\underline{z}_2 - \underline{z}_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} \det \underline{z}_T &= (\underline{z}_1 + \underline{z}_3)(-\underline{z}_2 - \underline{z}_3) - \underline{z}_3 \cdot (-\underline{z}_3) \\ &= -\underline{z}_1 \underline{z}_2 - \underline{z}_3^2 + \underline{z}_3^2 - \underline{z}_2 \underline{z}_3 - \underline{z}_1 \underline{z}_3 \end{aligned}$$

$$\det \underline{z}_T = -\underline{z}_1 \underline{z}_2 - \underline{z}_2 \underline{z}_3 - \underline{z}_1 \underline{z}_3$$

2.6.

Y-Parameter

$$\textcircled{\text{I}} \quad \underline{I}_1 = Y_{11} \underline{U}_1 + Y_{12} \underline{U}_2$$

$$\textcircled{\text{II}} \quad \underline{I}_2 = Y_{21} \underline{U}_1 + Y_{22} \underline{U}_2$$

$$\textcircled{\text{III}} \quad \underline{U}_1 = \underline{A} \underline{U}_2 + \underline{B} \underline{I}_2$$

$$\textcircled{\text{IV}} \quad \underline{I}_1 = \underline{C} \underline{U}_2 + \underline{D} \underline{I}_2$$

$$\underline{A} = 1 + \frac{Z_1}{Z_3} = \frac{Z_3 + Z_1}{Z_3}$$

$$\underline{B} = Z_1 + Z_2 + \frac{Z_1 \cdot Z_2}{Z_3} = \frac{Z_1 Z_3 + Z_2 Z_3 + Z_1 \cdot Z_2}{Z_3}$$

$$\underline{C} = \frac{1}{Z_3}$$

$$\underline{D} = 1 + \frac{Z_2}{Z_3} = \frac{Z_3 + Z_2}{Z_3}$$

aus $\textcircled{\text{I}}$

$$\underline{Y}_{11} = \frac{\underline{I}_1}{\underline{U}_1} \Big|_{\underline{U}_2=0}$$

$$\textcircled{\text{III}} \quad \underline{U}_1 = \underline{B} \underline{I}_2 \Big|_{\underline{U}_2=0} \Rightarrow \underline{I}_2 = \frac{\underline{U}_1}{\underline{B}}$$

$$\textcircled{\text{IV}} \quad \underline{I}_1 = \underline{D} \underline{I}_2 \Big|_{\underline{U}_2=0} \Rightarrow \underline{I}_1 = \frac{\underline{D}}{\underline{B}} \underline{U}_1$$

$$\frac{\underline{I}_1}{\underline{U}_1} = \frac{\underline{D}}{\underline{B}}$$

$$\underline{Y}_{11} = \frac{\underline{D}}{\underline{B}} = \frac{\frac{Z_3 + Z_2}{Z_3}}{\frac{Z_1 Z_3 + Z_2 Z_3 + Z_1 Z_2}{Z_3}} = \frac{Z_3 + Z_2}{Z_1 Z_3 + Z_2 Z_3 + Z_1 Z_2} = \underline{Y}_{11}$$

$$\underline{Y}_{11} = \frac{-Z_{22}}{-\det \underline{Z}_1} = \frac{Z_{22}}{\det \underline{Z}_1}$$

aws ①

$$Y_{12} = \frac{I_1}{U_2} \Big|_{U_1=0}$$

$$\textcircled{\text{III}} \quad 0 = \underline{A}U_2 + \underline{I}_2 \underline{B} \Big|_{U_1=0} \quad \underline{I}_2 = -\frac{\underline{A}}{\underline{B}} U_2$$

$$\textcircled{\text{IV}} \quad \underline{I}_1 = \underline{C}U_2 + \underline{D}\underline{I}_2 \Rightarrow \underline{I}_1 = \underline{C}U_2 + \left(-\frac{\underline{AD}}{\underline{B}} U_2\right)$$

$$\frac{\underline{I}_1}{U_2} = \underline{C} - \frac{\underline{AD}}{\underline{B}} = Y_{12}$$

$$Y_{12} = \frac{1}{z_3} - \frac{\frac{z_3+z_1}{z_3} \cdot \frac{z_3+z_2}{z_3}}{\frac{z_1 z_3 + z_2 z_3 + z_1 z_2}{z_3}}$$

$$= \frac{1}{z_3} - \frac{z_1 z_3 + z_1 z_2 + z_2 z_3 + z_3^2}{z_1 z_3 + z_2 z_3 + z_1 z_2}$$

$$= \frac{\cancel{z_1 z_3} + \cancel{z_2 z_3} + \cancel{z_1 z_2} - z_1 z_3 - z_1 z_2 - z_2 z_3 - z_3^2}{z_3 (z_1 z_3 + z_2 z_3 + z_1 z_2)}$$

$$Y_{12} = -\frac{z_3}{z_1 z_3 + z_2 z_3 + z_1 z_2}$$

$$Y_{12} = -\frac{-z_{12}}{\det \underline{Z}_T} = -\frac{z_{12}}{\det \underline{Z}_T}$$

aws ② $Y_{21} = \frac{I_2}{U_1} \Big|_{U_2=0}$ ③ $U_1 = \underline{B}\underline{I}_2 \Big|_{U_2=0}$

$$\frac{I_2}{U_1} = \underline{B}^{-1}$$

$$Y_{21} = \frac{1}{\underline{B}} = \frac{z_3}{z_1 z_3 + z_2 z_3 + z_1 z_2}$$

$$Y_{21} = \frac{z_3}{z_1 z_3 + z_2 z_3 + z_1 z_2}$$

$$Y_{21} = -\frac{z_{21}}{\det \underline{Z}_T}$$

ans (iii)

$$Y_{22} = \frac{\underline{I}_2}{\underline{U}_2} \Big|_{U_1=0}$$

(iii)

$$0 = \underline{A}\underline{U}_2 + \underline{B}\underline{I}_2$$

$$\frac{\underline{I}_2}{\underline{U}_2} = -\frac{\underline{A}}{\underline{B}} = -\frac{\frac{\underline{z}_3 + \underline{z}_1}{\underline{z}_3}}{\frac{\underline{z}_1\underline{z}_3 + \underline{z}_2\underline{z}_3 + \underline{z}_1\underline{z}_2}{\underline{z}_3}}$$

$$Y_{22} = -\frac{\underline{z}_3 + \underline{z}_1}{\underline{z}_1\underline{z}_3 + \underline{z}_2\underline{z}_3 + \underline{z}_1\underline{z}_2}$$

$$Y_{22} = \frac{\underline{z}_{11}}{\det \underline{z}_T}$$

$$\underline{Y}_T = \begin{bmatrix} Y_{11} & Y_{12} \\ Y_{21} & Y_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{\underline{z}_3 + \underline{z}_2}{-\det \underline{z}_T} & \frac{+\underline{z}_3}{-\det \underline{z}_T} \\ \frac{\underline{z}_3}{-\det \underline{z}_T} & \frac{\underline{z}_3 + \underline{z}_1}{-\det \underline{z}_T} \end{bmatrix}$$

2.5.

aus Symmetriebedingung ergibt sich:

$$\underline{w}_{1L} = \underline{w}_{2L} = \underline{w}_L \quad \text{und} \quad \underline{w}_{1K} = \underline{w}_{2K} = \underline{w}_K$$

$$\underline{A} = \frac{\underline{w}_L}{\underline{w}_L(\underline{w}_L - \underline{w}_K)} = \frac{\underline{w}_L}{\underline{w}_L^2 - \underline{w}_L \underline{w}_K} = \frac{\underline{w}_L \sqrt{\underline{w}_L^2 - \underline{w}_L \underline{w}_K}}{\underline{w}_L (\underline{w}_L - \underline{w}_K)} =$$

$$= \frac{\sqrt{\underline{w}_L (\underline{w}_L - \underline{w}_K)}}{\underline{w}_L - \underline{w}_K} = \frac{\sqrt{\underline{w}_L} \cdot \sqrt{\underline{w}_L - \underline{w}_K}}{\underline{w}_L - \underline{w}_K} = \frac{\sqrt{\underline{w}_L} \sqrt{\underline{w}_L - \underline{w}_K}}{(\underline{w}_L - \underline{w}_K) \sqrt{\underline{w}_L - \underline{w}_K}} =$$

$$\underline{A} = \frac{\sqrt{\underline{w}_L}}{\underline{w}_L - \underline{w}_K} = \underline{D} \quad \checkmark$$

Vereinfachungen für Symmetrie ergeben weiterhin
aus (fl. 6)

$$\underline{A} = \underline{D} = \frac{\underline{B}}{\underline{w}_K} = \underline{C} \underline{w}_L$$

B und C sollten doch
explizit angegeben werden!

(✓)

2.6.

$$\underline{z}_{11} = \underline{z}_1 + \underline{z}_3 \quad \underline{A} = 1 + \frac{\underline{z}_1}{\underline{z}_3}$$

$$\underline{z}_{12} = -\underline{z}_3$$

$$\underline{B} = \underline{z}_1 + \underline{z}_2 + \frac{\underline{z}_1 \underline{z}_2}{\underline{z}_3}$$

$$\underline{z}_{21} = \underline{z}_3$$

$$\underline{C} = \frac{1}{\underline{z}_3} \quad \underline{D} = 1 + \frac{\underline{z}_2}{\underline{z}_3}$$

$$\underline{z}_{22} = -\underline{z}_2 - \underline{z}_3$$

$$\underline{z}_3 = \underline{z}_{21} = -\underline{z}_{12}$$

$$\underline{z}_1 = \underline{z}_{11} - \underline{z}_{21} = \underline{z}_{11} + \underline{z}_{12}$$

$$\underline{z}_2 = -\underline{z}_{22} - \underline{z}_{21} = -\underline{z}_{22} + \underline{z}_{12}$$

$$\textcircled{\text{I}} \quad \underline{A} = 1 + \frac{\underline{z}_{11} + \underline{z}_{12}}{-\underline{z}_{12}}$$

$$\textcircled{\text{II}} \quad \underline{D} = 1 + \frac{\underline{z}_{12} - \underline{z}_{22}}{-\underline{z}_{12}}$$

$$\textcircled{\text{III}} \quad \underline{C} = -\frac{1}{\underline{z}_{12}} = \frac{1}{\underline{z}_{21}}$$

ans (III)

(IV)

$$\underline{\underline{z_{12} = -\frac{1}{C}}}$$

$$\underline{\underline{z_{21} = \frac{1}{C}}}$$

(IV)

in (II)

$$\underline{D} = 1 + \frac{-\frac{1}{C} - z_{22}}{\frac{1}{C}} = 1 + \frac{-1 - z_{22}C}{\cancel{C} \frac{1}{C}} =$$

$$\underline{D} = -z_{22}C \quad \underline{\underline{z_{22} = -\frac{D}{C}}}$$

(IV)

in (I)

$$\underline{A} = 1 + \frac{z_{11} - \frac{1}{C}}{\frac{1}{C}} = 1 + \frac{z_{11}C - 1}{\cancel{C} \frac{1}{C}} =$$

$$\underline{A} = z_{11}C \quad \underline{\underline{z_{11} = \frac{A}{C}}}$$

2.7.

$$b) \underline{W}_{1L} = \underline{W}_{2L} = 90\Omega = \underline{W}_L$$

$$\underline{W}_{1K} = \underline{W}_{2K} = 80\Omega = \underline{W}_K$$

Aus gegebenen Werten erkennt man, dass der Vierpol Symmetrie aufweist. \leadsto Vereinfachte Gleichungen aus 2.5. können verwendet werden.

$$\underline{A} = \sqrt{\frac{\underline{W}_L}{\underline{W}_L - \underline{W}_K}} = \underline{D} = \frac{\underline{B}}{\underline{W}_K} = \underline{C} \underline{W}_L$$

$$\underline{A} = \underline{D} = \sqrt{\frac{90\Omega}{90\Omega - 80\Omega}} = 3 \quad \checkmark$$

$$\underline{B} = \underline{A} \cdot \underline{W}_K = 3 \cdot 80\Omega = 240\Omega = \underline{B} \quad \checkmark$$

$$\underline{C} = \underline{A} \cdot \underline{W}_L^{-1} = \frac{3}{90\Omega} = \frac{1}{30\Omega} = \underline{C} \quad \checkmark$$

$$c) \underline{Z}_{11} = \frac{\underline{A}}{\underline{C}} = 90\Omega \quad \checkmark$$

$$\underline{Z}_{22} = -\frac{\underline{D}}{\underline{C}} = -\frac{3}{\frac{1}{30\Omega}} = -90\Omega \quad \checkmark$$

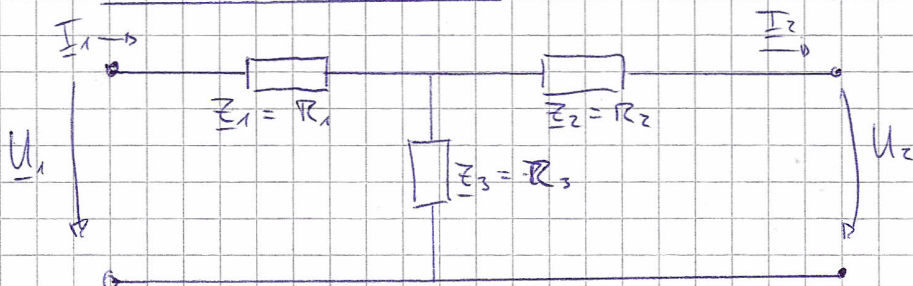
$$\underline{Z}_{12} = -\frac{1}{\underline{C}} = -30\Omega \quad \checkmark$$

$$\underline{Z}_{21} = \frac{1}{\underline{C}} = 30\Omega \quad \checkmark$$

$$a) \underline{Z}_1 = \underline{Z}_{11} - \underline{Z}_{21} = 60\Omega$$

$$\underline{Z}_3 = \underline{Z}_{21} = 30\Omega \quad \checkmark$$

$$\underline{Z}_2 = -\underline{Z}_{22} - \underline{Z}_{21} = 60\Omega$$



Für Versuch:

$$\underline{C} = \frac{1}{\underline{z}_3} \rightsquigarrow \underline{z}_3 = \frac{1}{\underline{C}}$$

$$\underline{A} = 1 + \frac{\underline{z}_1}{\underline{z}_3} = 1 + \frac{\underline{z}_1}{\frac{1}{\underline{C}}} = 1 + \underline{z}_1 \underline{C} \rightsquigarrow \underline{z}_1 = \frac{\underline{A} - 1}{\underline{C}}$$

$$\underline{D} = 1 + \frac{\underline{z}_2}{\underline{z}_3} \rightarrow \text{wäre bei } \underline{A} \rightarrow \underline{z}_2 = \frac{\underline{D} - 1}{\underline{C}}$$

2.8.

Der Wellenwiderstand gibt den Abschlusswiderstand einer Leitung an, bei dem keine stehenden Wellen auftreten. Hat eine Leitung beispielsweise folgende Werte: $L = 1,6 \mu\text{H}$ und $C = 28 \text{pF}$ so ergibt sich folgender Wellenwiderstand:

$$Z_w = \sqrt{\frac{L}{C}} = \sqrt{\frac{1,6 \mu\text{H}}{28 \text{pF}}} = 239 \Omega$$

Gilt nur für niedrige Frequenzen!

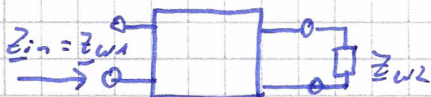
In der Vierpoltheorie werden Wellenwiderstände an passiven und symmetrischen Vierpolen betrachtet.

Wellenwiderstand passiver Vierpole

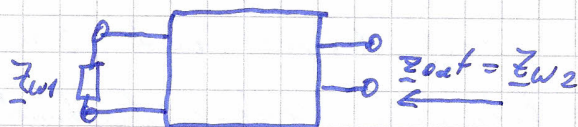
Für einen linearen passiven Vierpol gibt es die beiden charakteristischen komplexen Widerstände:

- Eingangs-Wellenwiderstand Z_{w1}
- Ausgangs-Wellenwiderstand Z_{w2}

Wird ein passiver Vierpol am Ausgang mit dem Ausgangs-Wellenwiderstand belastet, dann ist sein Eingangswiderstand Z_{in} gleich dem Eingangs-Wellenwiderstand:



Wird an den Eingang dieses Vierpols der Eingangswellenwiderstand geschaltet, dann ist sein Ausgangswiderstand \underline{Z}_{out} gleich dem Ausgangswellenwiderstand:



Diese Definition der Wellenwiderstände ist nur für passive Vierpole sinnvoll. \star

Beide Wellenwiderstände können wie folgt berechnet werden:

$$\underline{Z}_{in} = \frac{\underline{A}_{11} + \underline{A}_{12} \cdot \underline{Y}_2}{\underline{A}_{21} + \underline{A}_{22} \cdot \underline{Y}_2} = \frac{\underline{A}_{11} \cdot \underline{Z}_2 + \underline{A}_{12}}{\underline{A}_{21} \cdot \underline{Z}_2 + \underline{A}_{22}} = \frac{\underline{A}_{11} \cdot \underline{Z}_{w2} + \underline{A}_{12}}{\underline{A}_{21} \cdot \underline{Z}_{w2} + \underline{A}_{22}} = \underline{Z}_{w1}$$

$$\underline{Z}_{out} = \frac{\underline{A}_{22} + \underline{A}_{21} \cdot \underline{Y}_1}{\underline{A}_{12} + \underline{A}_{11} \cdot \underline{Y}_1} = \frac{\underline{A}_{22} \cdot \underline{Z}_1 + \underline{A}_{21}}{\underline{A}_{12} \cdot \underline{Z}_1 + \underline{A}_{11}} = \frac{\underline{A}_{22} \cdot \underline{Z}_{w1} + \underline{A}_{21}}{\underline{A}_{12} \cdot \underline{Z}_{w1} + \underline{A}_{11}} = \underline{Z}_{w2}$$

daraus ergibt sich:

$$\underline{Z}_{w1} = \sqrt{\frac{\underline{A}_{11} \cdot \underline{A}_{12}}{\underline{A}_{21} \cdot \underline{A}_{22}}}$$

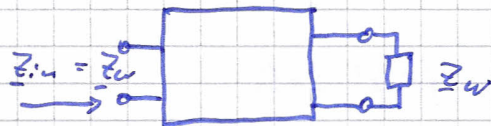
$$\underline{Z}_{w2} = \sqrt{\frac{\underline{A}_{22} \cdot \underline{A}_{21}}{\underline{A}_{11} \cdot \underline{A}_{12}}}$$

Auch aktive VP haben Wellenwiderstände

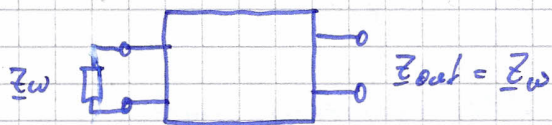
Wellenwiderstand symmetrischer Vierpole

Da ein symmetrischer Vierpol vorwärts und rückwärts die gleichen Übertragungseigenschaften hat, hat er auch nur einen Wellenwiderstand \underline{Z}_w .

Wird ein symmetrischer Vierpol am Ausgang mit dem Wellenwiderstand belastet, dann ist der Eingangswiderstand \underline{Z}_{in} gleich diesem Wellenwiderstand und umgekehrt:



Wird an den Eingang eines symmetrischen Vierpols der Wellenwiderstand geschlacht, dann ist der Ausgangswiderstand \underline{Z}_{out} gleich diesem Wellenwiderstand:



Mit den Bedingungen für symmetrische Vierpole

$$\underline{A}_{11} = \underline{A}_{22} \quad \text{und} \quad \det(A) = 1$$

ergibt sich für die Wellenwiderstände

$$\underline{Z}_{w1} = \underline{Z}_{w2} = \underline{Z}_w = \sqrt{\frac{\underline{A}_{12}}{\underline{A}_{21}}}$$

womit sich bestätigt, dass es bei symmetrischen Vierpolen nur einen Wellenwiderstand gibt.

Übertragungsmaß:

Die Übertragungseigenschaften eines passiven Vierpols, der mit dem Ausgangswellenwiderstand $\underline{Z}_1 = \underline{Z}_{w2}$ abgeschlossen ist, können durch das Wellenübertragungsmaß beschrieben werden:

Spannungs-Wellenübertragungsmaß

$$g_u = \ln \left(\frac{U_1}{U_2} \right)$$

Strom-Wellenübertragungsmaß

$$g_i = \ln \left(\frac{I_1}{I_2} \right)$$

mittleres Wellenübertragungsmaß

$$g = \frac{1}{2} \cdot (g_u + g_i) = a + j b$$

mit $a = \operatorname{Re}\{g\}$ Wellendämpfungsmaß

und $b = \operatorname{Im}\{g\}$ Wellenphasenmaß (Winkelmaß)

Das mittlere Wellenübertragungsmaß g kann wie folgt berechnet werden:

passive Vierpol:

$$\text{I: } e^{2q} = e^{g_u + g_i} = e^{g_u} \cdot e^{g_i} = \frac{u_1}{u_2} = \frac{I_1}{I_2}$$

$$\text{II: } e^{g_u} = \frac{u_1}{u_2} = \frac{1}{Y_{if}} = \underline{A}_{11} + \underline{A}_{12} \cdot \underline{Y}_a = \underline{A}_{11} + \frac{\underline{A}_{12}}{\underline{Z}_a}$$

$$\text{III: } e^{g_i} = \frac{I_1}{-I_2} = \frac{1}{-Y_{if}} = \frac{\underline{A}_{21} + \underline{A}_{22} \cdot \underline{Y}_a}{\underline{Y}_a} = \underline{A}_{21} \cdot \underline{Z}_a + \underline{A}_{22}$$

$$\text{mit } \underline{Z}_a = \underline{Z}_{w2} = \sqrt{\frac{\underline{A}_{22} \underline{A}_{21}}{\underline{A}_{11} \underline{A}_{12}}}$$

$$\text{II': } e^{g_u} = \frac{u_1}{u_2} = \underline{A}_{11} + \frac{\underline{A}_{12}}{\underline{Z}_{w2}} = \underline{A}_{11} + \sqrt{\frac{\underline{A}_{12} \cdot \underline{A}_{21} \underline{A}_{11}}{\underline{A}_{22}}}$$

$$e^{g_i} = \frac{I_1}{I_2} = \underline{A}_{22} + \underline{Z}_{w2} \underline{A}_{21} = \underline{A}_{22} \sqrt{\frac{\underline{A}_{12} \underline{A}_{21} \underline{A}_{22}}{\underline{A}_{11}}}$$

$$\rightarrow e^{2q} = \left(\underline{A}_{11} + \sqrt{\frac{\underline{A}_{12} \underline{A}_{21} \underline{A}_{11}}{\underline{A}_{22}}} \right) \left(\underline{A}_{22} + \sqrt{\frac{\underline{A}_{12} \underline{A}_{21} \underline{A}_{22}}{\underline{A}_{11}}} \right)$$

$$e^{2q} = \underline{A}_{11} \underline{A}_{22} + \sqrt{\frac{\underline{A}_{11}^2 \underline{A}_{12} \underline{A}_{21} \underline{A}_{22}}{\underline{A}_{11}}} + \sqrt{\frac{\underline{A}_{22}^2 \underline{A}_{12} \underline{A}_{21} \underline{A}_{11}}{\underline{A}_{22}}} + \sqrt{\frac{\underline{A}_{12} \underline{A}_{21} \underline{A}_{11} \underline{A}_{22}}{\underline{A}_{11} \underline{A}_{22}}}$$

$$e^{2q} = \left(\sqrt{\underline{A}_{11} \underline{A}_{22}} \right)^2 + 2 \sqrt{\underline{A}_{11} \underline{A}_{22} \underline{A}_{12} \underline{A}_{21}} + \left(\sqrt{\underline{A}_{12} \underline{A}_{21}} \right)^2$$

$$e^q = \sqrt{\underline{A}_{11} \underline{A}_{22}} + \sqrt{\underline{A}_{12} \underline{A}_{21}}$$

$$q = a + jb = \ln \left(\sqrt{\underline{A}_{11} \underline{A}_{22}} + \sqrt{\underline{A}_{12} \underline{A}_{21}} \right)$$

Symmetrischer Vierpol

Hier wird die Gleichung durch

$$\det(\underline{A}) = 1; \quad A_{11} = A_{22} \quad \text{einstufig und losgetrennt}$$

$$g = a + jb = \ln \left(\underline{A}_{11} + \sqrt{\underline{A}_{12} \cdot \underline{A}_{21}'} \right) = \ln \left(\underline{A}_{11} + \sqrt{\underline{A}_{11}^2 - 1} \right)$$

Das mittlere Wellenübertragungsmaß g ist gleich dem Spannungs- und Strom-Wellenübertragungsmaß

$$g = g_u = g_i = \ln \left(\frac{\underline{U}_1}{\underline{U}_2} \right) = \ln \left(\frac{\underline{I}_1}{-\underline{I}_2} \right)$$

Die Kenngrößen Übertragungsmaß und Wellenwiderstand spielen in der Leitungstheorie eine große Rolle, denn hiermit kann das Übertragungsverhalten einer Leitung beschrieben. So lässt sich damit auch das Dämpfungsmaß ermitteln.

3.1.13.2.

Versuchsobjekt: 1

W_{1c}: $f = 1 \text{ kHz}$

$$U_{1c} = 6,6 \text{ V}$$

$$R = 10 \Omega$$

$$I_{1c} = \frac{U_{1c}}{R} = \frac{0,25 \text{ V}}{10 \Omega} = 0,025 \text{ A} = 25 \mu\text{A}$$

$$\varphi = -16,9^\circ$$

$$|Z_{1c}| = \frac{6,6 \text{ V}}{25 \mu\text{A}} = 264 \Omega$$

W_{1k}: $f = 1 \text{ kHz}$

$$U_{1k} = 7 \text{ V}$$

$$I_{1k} = \frac{0,46 \text{ V}}{10 \Omega} = 0,046 \text{ A} = 46 \mu\text{A}$$

$$\varphi = -75,6^\circ \quad \checkmark \quad \text{Beleg?}$$

W_{2c}: $f = 1 \text{ kHz}$

$$U_{2c} = 6,7 \text{ V}$$

$$I_{2c} = \frac{0,26 \text{ V}}{10 \Omega} = 0,026 \text{ A} = 26 \mu\text{A}$$

$$\varphi = -18^\circ$$

W_{2k}: $f = 1 \text{ kHz}$

$$U_{2k} = 7,1 \text{ V}$$

$$I_{2k} = \frac{0,46 \text{ V}}{10 \Omega} = 0,046 \text{ A} = 46 \mu\text{A}$$

$$\varphi = -75,6^\circ$$

$$W_{1c} \approx W_{2c}$$

$$W_{1k} \approx W_{2k}$$

daraus folgt

der Vierpol ist symmetrisch

W_{1L} / W_{2L}: $f = 100 \text{ kHz}$

$$U_{1L} / U_{2L} = 6,5 \text{ V} \quad I_{1L} / I_{2L} = 0,026 \text{ A} = 26 \text{ } \mu\text{A}$$

$\varphi = 0^\circ$ ✓ nur Realanteil

W_{2H} / W_{1H}: $f = 100 \text{ kHz}$

$$U_{1H} / U_{2H} = 1,31 \text{ V} \quad I_{1H} / I_{2H} = \frac{1,22 \text{ V}}{10 \text{ } \mu\Omega} = 0,122 \text{ A} = 122 \text{ } \mu\text{A}$$

$\varphi = 0^\circ$ nur Realteil (✓)

ermittelte Widerstände aus der Messung mit $f = 16 \text{ kHz}$

$$\underline{\underline{Z_{1L} = 254 \Omega e^{-j17,6^\circ}}}$$

$$\underline{\underline{Z_{1L} = 242,6 \Omega - j76,75 \Omega}}$$

$$\underline{\underline{Z_{2L} = 248 \Omega e^{-j18,7^\circ}}}$$

$$\underline{\underline{Z_{2L} = 235,4 \Omega - j79,7 \Omega}}$$

$\underline{\underline{Z_{1L}}} \approx \underline{\underline{Z_{2L}}} \rightarrow$ Vierpol ^{ist} symmetrisch ✓

$$\underline{\underline{Z_{1K} = 27,8 \Omega - j147,4 \Omega}}$$

$$\underline{\underline{Z_{1K} = 150 \Omega e^{-j79,3^\circ}}}$$

$$\underline{\underline{Z_{2K} = 28,4 \Omega - j149,5 \Omega}}$$

$$\underline{\underline{Z_{2K} = 152,2 \Omega e^{-j79,25^\circ}}}$$

$\underline{\underline{Z_{2K}}} \approx \underline{\underline{Z_{1K}}} \rightarrow$ Vierpol ist symmetrisch ✓

Wo haben Sie den Hiefwiderstand von 10Ω
herausgerechnet Z ||

ermittelte Widerstände aus den Messungen mit $f = 100 \text{ kHz}$

$$\underline{\underline{Z_{11} = Z_{22} = 240 \Omega}}$$

$$\underline{\underline{Z_{12} = Z_{21} = 0,73 \Omega \approx 0 \Omega}}$$

3.3. / 3.5

3.3.

$$\underline{A} = \sqrt{\frac{\underline{Z}_{1L}}{\underline{Z}_{1L} - \underline{Z}_{1K}}} = \sqrt{\frac{238 \Omega - j 77,5 \Omega}{238 \Omega - j 77,5 \Omega - (28 \Omega - j 148 \Omega)}}$$

$$\underline{A} = \sqrt{0,91 - 0,67j} = \sqrt{1,13 e^{-36,6j}}$$

$$\underline{A} = 1,06 e^{-18,3j} = 1 - 0,33j$$

$$\underline{C} = \frac{\underline{A}}{\underline{Z}_{1L}} = \frac{1 - 0,33j}{238 \Omega - j 77,5 \Omega}$$

$$\underline{C} = (4,21 \cdot 10^{-3} - 1,66 \cdot 10^{-5} \cdot j) \frac{1}{\Omega}$$

$$\underline{Z}_3 = \frac{1}{\underline{C}} = \left(\frac{1}{4,21 \cdot 10^{-3} - 1,66 \cdot 10^{-5} \cdot j} \right) \Omega$$

$$\underline{Z}_3 = 237,7 \Omega + j 0,94 \Omega$$

$$\underline{Z}_1 = \underline{Z}_2 = \frac{\underline{A} - 1}{\underline{C}} = \left(\frac{1 - 0,33j - 1}{4,21 \cdot 10^{-3} - 1,66 \cdot 10^{-5} \cdot j} \right) \Omega$$

$$\underline{Z}_1 = \underline{Z}_2 = 0,31 \Omega - 78,4j \Omega$$

$$R_3 = \operatorname{Re} \{ \underline{Z}_3 \}$$

$$\underline{R}_3 = 237,7 \Omega$$

$$X_3 = \operatorname{Im} \{ \underline{Z}_3 \}$$

$$\underline{X}_3 = +0,94 \Omega$$

Winkel der Mess-

widerstand von 10_{-2}

herausgerechnet

Aufgrund des positiven Phasenwinkels

$$\varphi = 0,23^\circ$$

scheint ein induktiver Anteil vorhanden zu sein.

$$X_3 = \omega L_3 = 2\pi f L_3 \rightarrow L_3 = \frac{X_3}{\omega} = \frac{X_3}{2\pi f}$$

$$L_3 = \frac{0,94 \Omega}{2\pi \cdot 14 \text{ kHz}} = 0,15 \text{ mH}$$

Es gibt nun zwei Möglichkeiten. Entweder liegt eine Induktivität in Form einer Spule vor oder ein Drahtwiderstand, welcher auch einen induktiven Anteil hat.

$$R_1 = R_2 = \operatorname{Re} \{ \underline{Z}_1 = \underline{Z}_2 \}$$

$$\underline{R}_1 = \underline{R}_2 = 0,31 \Omega$$

$$X_1 = X_2 = \operatorname{Im} \{ \underline{Z}_1 = \underline{Z}_2 \}$$

$$\underline{X}_1 = \underline{X}_2 = 78,4 \Omega$$

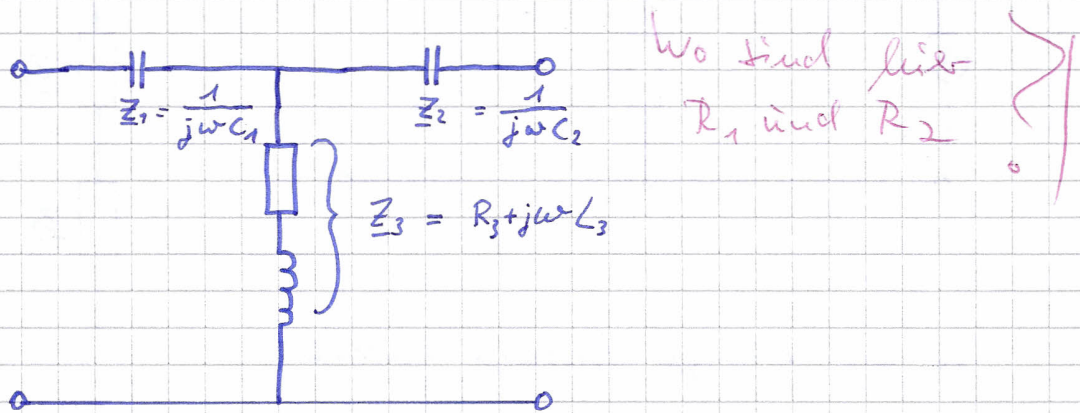
Aufgrund des Phasenwinkels $\varphi = -89,8$ ergibt sich ein stark kapazitiver Anteil. Davon ausgehend des $-89,8$ rund -90° sind, kann man davon ausgehen das es sich bei \underline{Z}_1 und \underline{Z}_2 um reine Kapazitäten, also Kondensatoren handelt.

$$X_{1,2} = \frac{1}{\omega C_{1,2}} = \frac{1}{2\pi f C_{1,2}} \rightarrow C_{1,2} = \frac{1}{2\pi f X_{1,2}}$$

$$C_{1,2} = \frac{1}{2\pi \cdot 14 \text{ kHz} \cdot 78,4 \Omega}$$

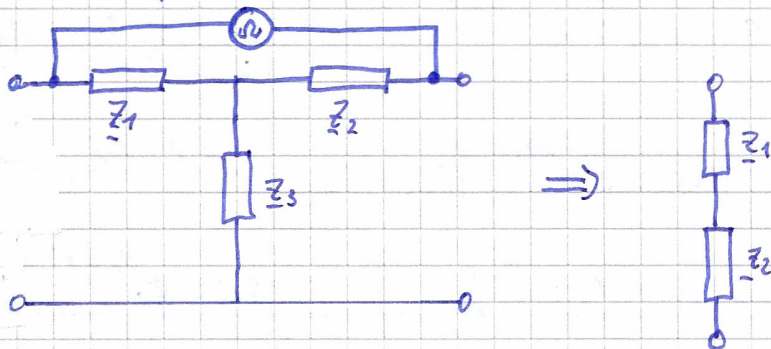
$$\underline{C}_1 = \underline{C}_2 = 2 \mu\text{F}$$

Aus den zuvor ermittelten Werten ergibt sich folgendes Schaltbild für den Vierpol in T-Form:



3.4.

erste Messung:



$$\underline{Z_L} = \underline{Z_1} + \underline{Z_2} = 243,3 \Omega e^{-18^\circ j} \quad \left. \vphantom{\underline{Z_L}} \right\} \text{ gemessen}$$

$$R = 0,52 \Omega \quad C = 1,1 \mu F$$

Da bereits bekannt ist, dass der Vierpol symmetrisch ist kann folgendes ausgesagt werden:

$$\underline{R_1} = \underline{R_2} = \frac{R}{2} = \frac{0,52 \Omega}{2} = 0,26 \Omega \quad \checkmark$$

$$\underline{C_1} = \underline{C_2} = 2 \cdot C = 2 \cdot 1,1 \mu F = 2,2 \mu F \quad \checkmark$$

$$R_{\text{gemessen}} \approx R_{\text{ermittelt}}$$

$$R_{\text{gemessen}} \approx R_{\text{ermittelt}}$$

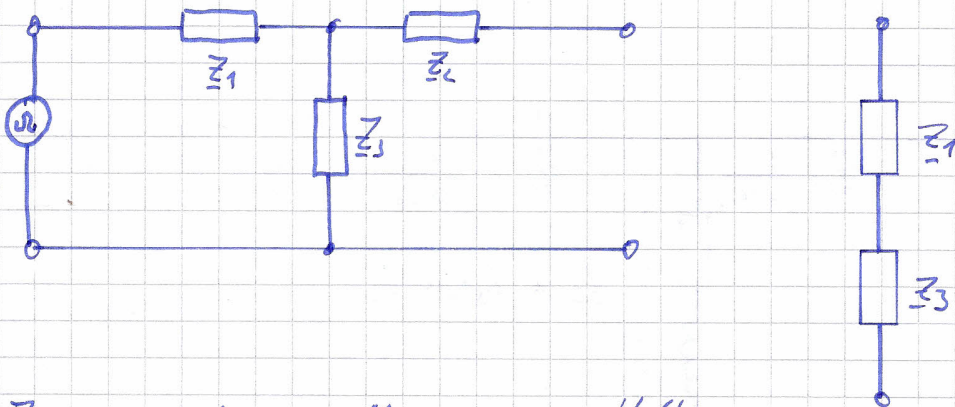
$$\underline{0,26 \Omega \approx 0,31 \Omega}$$

$$C_{\text{gemessen}} \approx C_{\text{ermittelt}}$$

$$C_{\text{gemessen}} \approx C_{\text{ermittelt}}$$

$$\underline{2,2 \mu F \approx 2 \mu F}$$

2. Messung



Z_1 aus vorheriger Messung ermittelt:

$$\underline{Z}_1 = R_1 - \frac{j}{\omega C_1} = 0,26 \Omega - \frac{j}{2\pi \cdot 14 \text{ kHz} \cdot 2,2 \mu\text{F}}$$

$$\underline{Z}_1 = (0,26 - 72,34j) \Omega = 72,34 e^{-89,8^\circ} \Omega$$

$$\underline{Z} = \underline{Z}_1 + \underline{Z}_3 = 231,4 e^{-18^\circ} \Omega \rightarrow \text{mit Meßbrücke ermittelt}$$

$$\underline{Z}_3 = \underline{Z} - \underline{Z}_1 = 231,4 e^{-18^\circ} \Omega - 72,34 e^{-89,8^\circ} \Omega$$

$$\underline{Z}_3 = 219,82 \Omega + 0,833j \Omega = 219,82 e^{0,217^\circ} \Omega$$

$$\underline{R}_3 = \text{Re} \{ \underline{Z}_3 \} = 219,82 \Omega \approx 237,7 \Omega \rightarrow \text{ermittelt}$$

$$\varphi > 0 \rightarrow X_2 = \omega L \rightarrow L = \frac{X_3}{\omega} \quad X_3 = \text{Im} \{ \underline{Z}_3 \}$$

$$L = \frac{0,833 \Omega}{2\pi \cdot 14 \text{ kHz}} = 0,133 \text{ mH} \approx 0,15 \text{ mH} \rightarrow \text{ermittelt}$$

3.5.

$$\underline{z}_1 = \underline{z}_2 = 78,4 e^{-89,77j} \Omega$$

$$\underline{z}_3 = 237,7 e^{0,227j} \Omega$$

Kettenparameter:

$$A = A_{11} \quad C = A_{21}$$

$$B = A_{12} \quad D = A_{22}$$

$$\underline{A}_{11} = 1 + \frac{\underline{z}_1}{\underline{z}_3} = 1 + \frac{78,4 e^{-89,77j} \Omega}{237,7 e^{0,227j} \Omega}$$

$$\underline{A}_{11} = 1 - 0,33j = 1 e^{-18,26j}$$

$$\underline{A}_{12} = \underline{z}_1 + \underline{z}_2 + \frac{\underline{z}_1 \underline{z}_2}{\underline{z}_3}$$

$$\underline{A}_{12} = 78,4 e^{-89,77j} \cdot 2 + \frac{2 \cdot 78,4 e^{-89,77j}}{237,7 e^{0,227j}}$$

$$\underline{A}_{12} = -25,23 \Omega - j 156,9 \Omega = 158,92 e^{-99,13j} \Omega$$

$$\underline{A}_{21} = \frac{1}{\underline{z}_3} = \frac{1}{237,7 e^{0,227j} \Omega}$$

$$\underline{A}_{21} = 4,21 \cdot 10^{-3} \Omega^{-1} - 1,67 \cdot 10^{-5} j \Omega^{-1} = 4,21 \cdot 10^{-3} e^{-0,227j} \Omega^{-1}$$

$$\underline{A}_{22} = \underline{A}_{11} = 1 - 0,33j = 1 e^{-18,26j}$$

da $\underline{z}_1 = \underline{z}_2$

Widerstandsparameter:

$$\underline{Z}_{11} = \underline{Z}_1 + \underline{Z}_3 = 78,4 e^{-89,77j} \Omega + 237,7 e^{0,227j} \Omega$$

$$\underline{Z}_{11} = 238,01 \Omega - j 77,46 \Omega = 250,3 e^{-18j} \Omega$$

$$\underline{Z}_{12} = -\underline{Z}_3 = -237,7 \Omega - 0,942 j \Omega = 237,7 e^{-179,8j} \Omega$$

$$\underline{Z}_{21} = \underline{Z}_3 = 237,7 e^{j 0,227} \Omega = 237,7 \Omega + 0,94 j \Omega$$

$$\underline{Z}_{22} = -\underline{Z}_2 - \underline{Z}_3 = -78,4 e^{-89,77j} \Omega - 237,7 e^{0,227j} \Omega$$

$$\underline{Z}_{22} = -238 \Omega + 77,46 j \Omega = 250,3 e^{161,97} \Omega$$